

注意事项!

- ★ 请不要擅自拆卸球机内部各零部件，球机内并无需自行维修的零件，有关维修事宜应向厂商联系。
- ★ 球机不得在超过温度、湿度标准和有腐蚀性气体的环境下工作。
- ★ 详细阅读说明书，按照接线图及标签正确接线，不要在超出电源标准的条件下使用。

中速网络球型一体机 中速模拟球型一体机

使用手册

经销商:

在使用球型一体机之前，敬请仔细阅读本使用手册

目录

- 一、注意事项
- 二、智能红外球技术参数
- 三、智能红外球机地址设定
- 四、智能红外球OSD菜单使用方法
- 五、智能红外球预置点设置与调用
- 六、规格尺寸
- 七、智能红外球摄像机参数表
- 八、高清红外球参数及要求
 - 客户端PC机配置要求
 - 出厂默认设置
 - 快捷键功能
 - 130万像素参数表格
 - 200万像素参数表格
 - 球机电性能

产 品 保 修 卡

产品名称		购买日期	
产品序号		用户名称	
通讯地址		联系人	
电 话		邮 编	
经 销 商		传 真	
电 话		联 系 人	

感谢您购买本产品，此卡为您的免费保修凭证

保修期: _____

保修说明:

保修卡适用您购买的本公司系列产品。

1. 凡保修期内，由于本产品自身引起的的故障，请与本公司售后服务联系。
2. 购机后请及时邮寄，传真已填好的保修卡，你可享受免费的维修和更换，否则恕不办理。
3. 保修时我们将使用您的保修卡信息，请认真填写
4. 以下情况，不属于保修范围。
 - 人为原因造成的设备故障
 - 因使用环境不符合本产品要求造成的故障
 - 因不可抗力造成的产品损坏
 - 无保修卡
 - 已过保修期

自动ICR	有
降噪	有(打开/关闭)(等级5到0/关闭)
网络接口	RJ45

● 200万像素参数表格

图像传感器	1/2.8" SONY CMOS 200万像素
有效像素	200万像素(1920×1080)
最小照度	彩色: 0.1Lux(F1.6, AGC ON) 黑色: 0.01Lux(F1.6, AGC ON)
视频输出	数字信号(Y/CB/CR 4:2:2 via LVDS)
快门	1/50秒到1/100,000秒
日夜转换模式	ICR 红外滤片式,白天/夜晚/自动
镜头	18倍光学变焦f=4.7mm(广角端)~84.6mm(远端)F1.6(W)至F3(T)±5%
水平视角	54.1°~3.2度(广角~望远)
近摄距	10mm~1500mm(广角~望远)
光圈	自动/手动 F1.4~F2.6
曝光	自动曝光/光圈优先/快门优先/手动模式
白平衡	自动/手动/ATW/室内/室外/一次白平衡
自动增益	16级可调
自动聚焦	自动/手动/一次聚焦
镜像	上下/左右/中心
图像冻结	开/关
背光补偿	开/关
清晰度	16级可调
通信接口	串口通信,兼容(SONY/日立)协议(默认波特率9.6kbps)

● 球机电性能

电源	AC24V或DC12V
红外距离	100米、120米
功耗	最大40W
使用温度	-20至60摄氏度

一、注意事项

- 在安装使用本产品之前, 首先请仔细阅读本说明书。
- 本产品电源DC12V。
- 内部为精密光学及电子元器件, 在运输保管及安装过程中要防止重压、剧烈震动等不正确的操作方法, 否则可能对产品造成损坏。
- 请不要自行拆卸产品内部器件, 以免影响使用, 里面没有用户自行维修的零件。
- 使用中必须遵守各项电气安全标准, 配用本机自带的专用电源。RS-485控制信号及视频信号在传输过程中应与高压设备或电缆保持足够的距离, 必要时还要做好防雷击、防浪涌等防护措施。
- 不要在超出限定的温度、湿度或电源规格的状态下使用本产品。
- 不管摄像机电源是否接通, 不要将摄像机瞄准太阳或极光亮的物体, 不要将摄像机长时间瞄准或监视光亮的静止物体。
- 镜头上如果粘有灰尘, 请使用专用镜头纸擦拭。

二、智能红外球技术参数

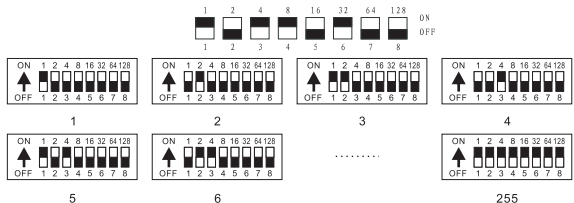
供电电源	DC12V 6A
环境温度	室内: 0℃ ~ +50℃; 室外: -25℃ ~ +50℃
环境湿度	≤95% 无结露现象
功率消耗	36W
通讯方式	RS485总线
通讯协议	Pelco-D; Pelco-P
通讯波特率	2400bps~9600bps
水平旋转速度	0° ~40° /S
水平旋转范围	0° ~360° (无限位)
垂直旋转速度	0° ~40° /S
垂直旋转范围	0° ~90°
两点线扫	一条路线, 两点随意可设
两点线扫速度	4° ~40° /S
本机预置位数量	255个
调取预置位速度	40° /S
地址码数量	255个
恒温装置电压	DC12V
恒温装置输入功率	10W(选配)
恒温装置温度控制	ON: 0℃ OFF: 5℃(选配)
红外距离	100米/120米(可选)
红外灯功率	16W(630); 28W(730)
红外灯开启	0Lux
工作温度	-25℃ ~+50℃
预置点巡航	二组可编程自动巡航轨迹, 每组包括16个点
数据断电记忆功能	当球机处于运行线扫或轨迹巡航状态时, 突然断电后重新上电, 球机会重新自动运行, 保持断电前的状态。
开机显示功能	显示通讯协议、波特率、地址。
智能识别功能	自动识别PELCO-D/P协议和波特率2400bps~9600bps

注: 具体详细参数以实际产品为主。

三、智能红外球机地址设定

地址设置：(拨码开关1-8为地址码设置)

地址码为8位二进制码，对应为各拨码开关ON位置的总和，总数可设255路。如45路则45=1+4+8+32对应位设ON。



四、智能红外球OSD菜单使用方法

- 上电开机自检结束，屏幕下方显示协议、波特率、地址。
- 调用100号预置点可调用摄像机的控制菜单，菜单调出后通过控制键盘或监控软件摄像头控制功能的变倍大 (ZOOM+) 和变倍小 (ZOOM-) 可上下选取要调节的选项，选定后通过镜头控制功能的聚焦小 (FOCUS-) 和聚焦大 (FOCUS+) 可改变要设置的摄像机功能，也可通过控制键盘遥控杆的“上”、“下”来选取要调节的选项，控制摇杆的“左”、“右”来改变摄像机功能，调用100号预置点，退出菜单。

五、智能红外球预置点设置与调用

1. 以本公司PTS-322C键盘为例
- 预置位设定: 预置位号(数字键1-16; 33-48) -> 预置[PRESET]键(PRESET键按下时间小于2S)。
- 预置位调用: 预置位号(数字键1-16; 33-48) -> 调用[CALL]键。
- 预置位清除: 预置位号(数字键1-16; 33-48) -> 预置[PRESET]键(PRESET键按下时间大于2S)。
- 数字键17 -> 预置[PRESET]/调用[CALL]键 线扫起始点。
- 数字键18 -> 预置[PRESET]/调用[CALL]键 线扫终止点(同时启动线扫)。
- 数字键19 -> 预置[PRESET]/调用[CALL]键 恢复线扫,线扫启动后手动控制旋转到某方向,线扫停止,需重新启动线扫范围。
- 数字键51 -> 调用[CALL]/预置[PRESET]键 两刷单次中速运行/关闭
- 数字键52 -> 调用[CALL]/预置[PRESET]键 两刷连续10次高速运行/关闭
- 数字键53 -> 调用[CALL]/预置[PRESET]键 两刷连续10次中速运行/关闭
- 数字键54 -> 调用[CALL]/预置[PRESET]键 两刷连续10次低速运行/关闭
- 数字键61 -> 调用[CALL]键 近光灯打开

● 快捷键功能

在大华NVR 3208-S,海康 DS-7804N-SH, 雄迈DVR6116K-P上使用, 可使用的快捷键功能。

N 值编号	设置N号预置点	调用N号预置点
13	设置线扫左边界	调用N号预置点
14	设置线扫右边界, 并启动线扫	启动线扫
15		360度自动线扫
16		依次巡航1、2、3、4、5、6停留时间5s
17		依次巡航7、8、9、10、11、12停留时间5s
18		设置红外灯自动调光打开、红外灯全亮
19		两刷连续10次动作
20		两刷关

● 130万像素参数表格

成像器	1/3" 逐行扫描CMOS
有效像素	130万像素 (1280×960)
镜头	18倍光学变焦f=5mm(广角端)~90mm(远端)F1.6(W)至F3(T)±5%
水平视角	60°(广角端)~3.8°(远端)
最小物距	20mm(W)~1000mm(T)
最低照度高灵敏度模式	0.5Lx(F1.6, ICR关闭) 0.095Lx(F1.6, ICR打开)
最低照度正常模式	1.6Lx(F1.6, ICR关闭) 0.3Lx(F1.6, ICR打开)
型号系统	720P/60, 720P/50, 720P/25多种模式
信号输出	RJ45
摄像机组件控制接口	VISCA(CMOS 5V档), 波特率: 9.6kbps, 19.2kbps, 38.4kbps 停止位: 1位
电子快门速度	1/25到1/40, 000秒, 总共22步阶
白平衡	自动, 自动跟踪, 室内, 室外, 室外自动, 钠灯固定/自动, 一键式手动
自动增益	自动/手动(+1.2至+42db, 共16步阶)
Ae控制	自动, 手动, 优先模式(快门优先和光圈优先), EV补偿12级
聚焦系统	自动(灵敏度: 正常, 低), 一键式自动聚焦, 手动, 变焦触发自动聚焦, ICR模式
	打开时聚焦补偿ATR-EX+透雾功能(选配)
WIDE-D	ATR-EX+透雾功能(选配)

七、智能红外球摄像机参数表

名称		彩转黑可感红外一体机	
成像装置	1/3" SONY SUPER HAD CCD; 1/3" CMOS		
电源功耗	DC12V ± 10% (3.6W)		
同步系统	PAL/NTSC 50Hz内同步		
清晰度	420线/540线/700线/800线/900线/1080线/1200线		
最低照度	0.05Lux/F1.2	彩色: 0.1Lux/F1.2 黑白: 0.01Lux/F1.2	彩色: 0.1Lux/F1.2 黑白: 0.01Lux/F1.2 (红外红外)
视频输出	1.0V _{p-p} 75ohm VBS		
信噪比	> 45dB		
焦距	4.9mm~49mm 6.0mm~96.0mm 5.0mm~90.0mm 44mm~88mm 3.2mm~86.4mm		
变焦倍数	光学变焦10 22 30 36倍		
聚焦控制	自动/手动/键控自动		
光圈控制	自动		
屏幕菜单控制	地址码、增益控制、电子快门、背光补偿、聚焦控制、强光抑制、隐私遮蔽		
电子快门	1/50~1/12000秒; 1/15 ~ 1/10000秒		
白平衡	自动		
背光补偿	内置 (开启/关闭)		
工作温度	-10℃~+50℃		
工作湿度	0%~96%		
控制方式	屏幕菜单/线控/RS-485通信控制/标准9PIN输出		
协议	PELCO-D		
波特率	2400/4800/9600		

八、高清红外球参数及要求:

- 客户端PC机配置要求
 - 安装Window XP 操作系统或更高版本
 - RAM内存: 2GB及以上
 - IE7.0或更高版本浏览器
 - DirectX: 9.0c
 - 处理器: 2.0GHz酷睿2或相同性能配置
- 出厂默认设置
 - IP地址: 192.168.1.10
 - 掩码: 255.255.255.0
 - 网关: 192.168.1.1

- 数字键62 -> 调用[CALL]键 远光灯开启
 - 数字键63 -> 调用[CALL]键 远光灯高亮开启
 - 数字键65 -> 调用[CALL]键 远光灯低亮开启
 - 数字键70 -> 调用[CALL]键 默认巡航停留5秒
 - 数字键71 -> 调用[CALL]键 巡航停留10秒
 - 数字键72 -> 调用[CALL]键 巡航停留15秒
 - 数字键83 -> 前置[PRESET]/调用[CALL]键 预置点巡航1 (预置点1-16, 已清除的预置点将被跳过)
 - 数字键84 -> 前置[PRESET]/调用[CALL]键 预置点巡航2 (33-48已清除的预置点将被跳过)
 - 数字键87 -> 前置[PRESET]键 红外灯全亮, 自动调光关闭
 - 数字键87 -> 调用[CALL]键 自动调光开启
 - 字符键ESC -> 按[ESC]键, 自动360度线扫开始, 再按[ESC]键, 线扫停止
 - 数字键89 -> 前置[PRESET]/调用[CALL]键或“自动”键360度线扫, 再操作一次线扫停止
 - 数字键120 -> 前置[PRESET]/调用[CALL]键可清除所有预置点
- ### 2. 一体摄像机控制
- 数字键90 -> 前置[PRESET]键 摄像机背光 OFF
 - 数字键90 -> 调用[CALL]键 摄像机背光 ON
 - 数字键92 -> 前置[PRESET]键 强制彩色转黑白
 - 数字键92 -> 调用[CALL]键 强制黑白转彩色
 - 数字键93 -> 前置[PRESET]键 摄像机变为自动切换模式
 - 数字键95 -> 调用[CALL]键 立即修改波特率、地址、协议(不按其它功能键)
 - 数字键125 -> 调用[CALL]键 手动自检
 - 数字键150 -> 调用[CALL]键 默认红外模式切换(晚上黑白; 白天强彩)
 - 数字键151 -> 调用[CALL]键 红外模式切换(始终保持强彩)
 - 数字键255 -> 调用[CALL]键 版本信息
- ### 3. 断电记忆: 预置点巡航, 线扫
- ### 4. 海康威视、汉邦高科、大华设置线扫范围说明及预置点巡航
- #### 4.1. 海康威视 (80、81、88系列)
- 在面板上按“云台控制”键, 屏幕下方出现蓝色条“云台控制”键字样或出现云台控制界面时, 手动操作方法将镜头转动至所需线扫起点位置, 按“录像/预置点”键, 输入数字017, 再手动操作方法将镜头转动至所需线扫终点位置, 输入数字018 (同时启动线扫), 鼠标操作与面板操作相同。
 - 线扫过程中, 如手动控制镜头至某方向, 需重新启动线扫, 在云台控制界面下按“自动”键, 或在“录像/预置点”键输入数字019。
 - 在云台控制界面, 按“录像/预置点”键, 输入数字083/084, 执行预置点巡航。
 - 如360度线扫, 在云台控制界面下按“自动”键或按“录像/预置点”键, 输入数字089, 即可实现 (注: 在海康硬盘录像机上一概选择PELCO-D协议, 选择

PELCO-P协议时，80系列硬盘录像机地址不需要加1位，81、88系列硬盘录像机地址需加1位)。

4.2. 汉邦高科

A、打开云台控制界面，手动操作方法将镜头转动至所需线扫起点位置，输入数字017，按“预置”或“调用”，手动操作方法将镜头转动至所需线扫终点位置，输入数字018按“预置”或“调用”（同时启动线扫）。

B、线扫过程中，如手动控制镜头至某方向，需重新启动线扫，在云台控制界面按“自动”键，或输入数字19，按“预置”或“调用”键（垂直保持不变）。

C、在云台控制界面，输入数字键83/84，按“预置”或“调用”，执行预置点巡航。

D、如360度线扫，在云台控制界面按“自动”键或输入数字89，按“预置”或“调用”，即可实现（注：在汉邦硬盘录像机上一选择PDS5、PD7或PELCO-D，PELCO-D对应球机上PELCO-D，选择PP5对应球机上PELCO-P，软件上在需加1位）。

4.3. 大华

A、打开云台控制界面，手动操作方法将镜头转动至所需起点位置，按“预置”，在预置点栏输入数字17，按“预置”，手动操作方法将镜头转动至所需终点位置，在预置点栏输入数字18，按“预置”（同时启动线扫）。

B、线扫过程中，如手动控制镜头至某方向，需重新启动线扫，在云台控制界面按“自动”键，或按“预置”键，在预置点栏输入数字19，按“预置”。

C、在云台控制界面，按“预置”在预置点栏输入数字83/84，按“预置”执行预置点巡航。

D、如360度线扫，在云台控制界面按“页面切换”，按两下“水平旋转”或按“预置”键，在预置点栏输入数字89，按“预置”即可实现（注：在大华硬盘录像机上一选择PELCO-D，对应球机PELCO-D）。

4.4. 7130采集卡配电视软件

A、云台控制界面，手动操作方法将镜头转动至所需线扫起点位置，按“快球”，在预置点栏输入数字17，按“预置”或“调用”，手动操作方法将镜头转动至所需重点位置，在预置点栏输入数字18，按“预置”或“调用”（同时启动线扫）。

B、线扫过程中，如手动控制镜头至某方向，需重新启动线扫，在云台控制界面按下“自动”键，或按“快球”键，在预置点栏输入数字19，按“预置”或“调用”。

C、在云台控制界面，按“快球”在预置点栏输入数字83/84，按“预置”或“调用”执行预置点巡航。

D、如360度线扫，在云台控制界面按“自动”键或按“快球”在预置点栏输入数字89，按“预置”或“调用”即可实现。

4.5. 6805采集卡

A、打开云台参数设置，用手动操作方法将镜头转至所需线扫起点位置，按“添加”在预置点栏输入数字017，按“确定”，用手动操作方法将镜头转至所需线扫终点位置，按“添加”在预置点栏输入数字018，按“确定”同时启动线扫，按“确定”返回云台控制界面。

B、线扫过程中，如手动控制镜头至某方向，需重新启动线扫，在云台控制界面按A方法操作。

C、如360度线扫，在云台控制界面按“自动”键或“巡航”键，即可实行（注：采集卡一般选PELCO-D-1协议，PELCO-P-1对应球机PELCO-D协议和PELCO-P协议）

注：每种硬盘录像机，采集卡的PELCO-D协议有差别，有的“自动”键一次就可以启动，有的“自动”键二次才可以启动，停止自动，需按一下/两下或手动控制一下。

5. 预置点设置步骤:

5.1. 设置预置点前，球机必须手动复位一次然后设置预置点。

5.2. 设完预置点后，调用第1个预置点，如有偏差，进行手动复位一次后修正，依次调用所设点，依次修正。

5.3. 修正完毕后，进行巡航。

建议：运行过程如发现预置点偏差请进行手动复位一次。预置点将自动修正至初始设置位置。

6. 连接方式与终端电阻

RS485工业总线标准要求各设备之间采用菊花链式连接方式，两头必须接有120Ω终端电阻，如图5；简化连接可采用图6。但“D”段距离不得超过7米，且终端电阻必须连接在线路距离最远的设备上，如图6。



图5

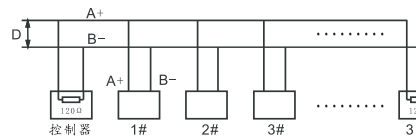


图6

六、规格尺寸

